

FANUC Robot CR-15iA



特长

FANUC Robot CR-15iA是无需安全栅栏的可搬运质量为15kg的协同作业机器人

协同作业

- 作业人员与机器人可以在没有安全栅栏隔离的状态下近距离作业。
- 人与机器人可以相互协作，从事零件装配、零件搬运等各种作业。

安全功能

- 接触到人时，机器人会安全地停止。
- 机器人停止后，可以推开机器人使其避让。
- 已经取得符合国际标准ISO10218-1的安全认证。

智能化和高可靠性

- iRVision(内置视觉功能)或力觉传感器等各种高度智能化功能均可使用。
- 采用与以往的机器人相同的高可靠性设计，用户可放心使用。

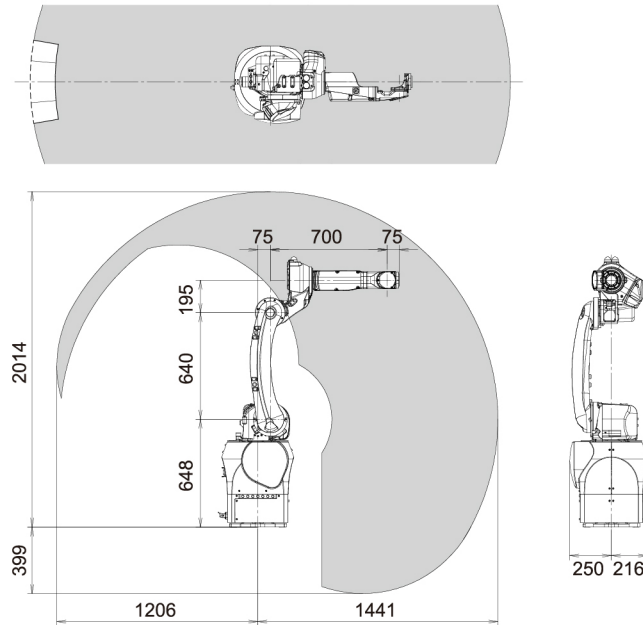
应用实例



配备零件

动作范围

CR-15iA



规格

机 型		CR-15iA
控制轴数		6轴 (J1,J2,J3,J4,J5,J6)
可达半径		1441 mm
安装方式		地面安装、顶吊安装、倾斜角安装
动作范围 注释 1)	J1轴	340° / 370° 5.93 rad / 6.46 rad
	J2轴	180° 3.14 rad
	J3轴	305° 5.32 rad
	J4轴	380° 6.63 rad
	J5轴	280° 4.89 rad
	J6轴	900° 15.71 rad
手腕部可搬运质量		15 kg
最高速度 注释 2)		800 mm/s 注释 3) (最大1500 mm/s 注释 4))
手腕允许负载 转矩	J4轴	26.0 N·m
	J5轴	26.0 N·m
	J6轴	11.0 N·m
手腕允许负载 转动惯量	J4轴	0.90 kg·m ²
	J5轴	0.90 kg·m ²
	J6轴	0.30 kg·m ²
重复定位精度 注释 5)		± 0.02 mm
机器人质量 注释 6)		255 kg
安装条件		环境温度 : 0 ~ 45°C 环境湿度 : 通常在75%RH以下 (无结露现象) 短期在95%RH以下 (1个月之内)

- 注释 1) 倾斜角安装时, J1、J2轴的动作范围受到限制。
 注释 2) 短距离移动时有可能达不到各轴的最高速度。
 注释 3) 需要根据系统的风险评估, 决定动作速度。
 注释 4) 利用安全传感器 (另外设置) 进行区域监视时。
 注释 5) 遵从ISO 9283 《工业机器人 性能规范及其试验方法》的测量结果。
 注释 6) 不包含控制装置质量。

FANUC

上海发那科机器人有限公司
SHANGHAI-FANUC Robotics CO.,LTD.

上海市宝山区富联路1500号 No.1500 Fulian Road,BaoShan District,Shanghai

电话: 021-50327700 Tel: 021-50327700

传真: 021-50327711 Fax:021-50327711

邮编: 201906 Zip:201906

E-Mail:sfr@shanghai-fanuc.com.cn Http://www.shanghai-fanuc.com.cn

