

# FANUC Robot CR-35*i*A



## 特 长

FANUC Robot CR-35*i*A是无需安全栅栏的可搬运质量为35kg的协同作业机器人。

## 协同作业

- 无安全栅栏，人与机器人可共享某个区域进行作业。
- 人与机器人可相互协调地进行重零件的搬运、零件的装配等各种作业。

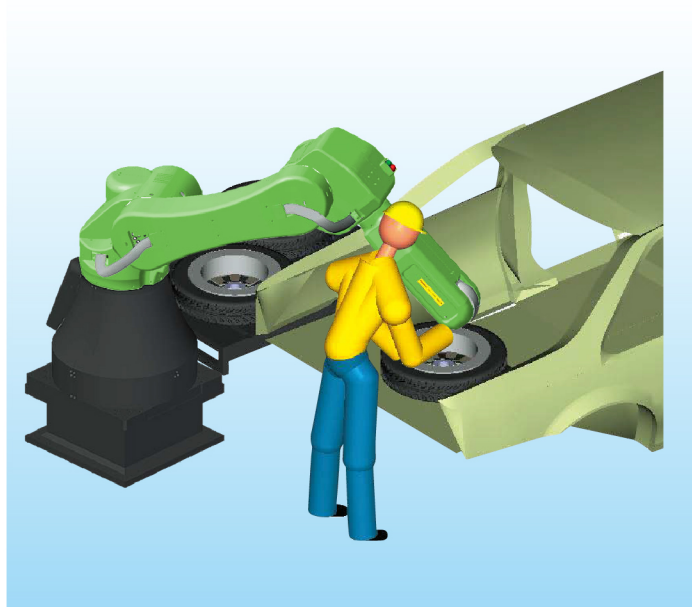
## 安全功能

- 接触到人时，机器人会安全地停止。
- 通过给人以安心感的绿色软护罩，缓和冲击力，防止人被夹住。
- 已经取得符合国际标准ISO 10218-1的安全认证。

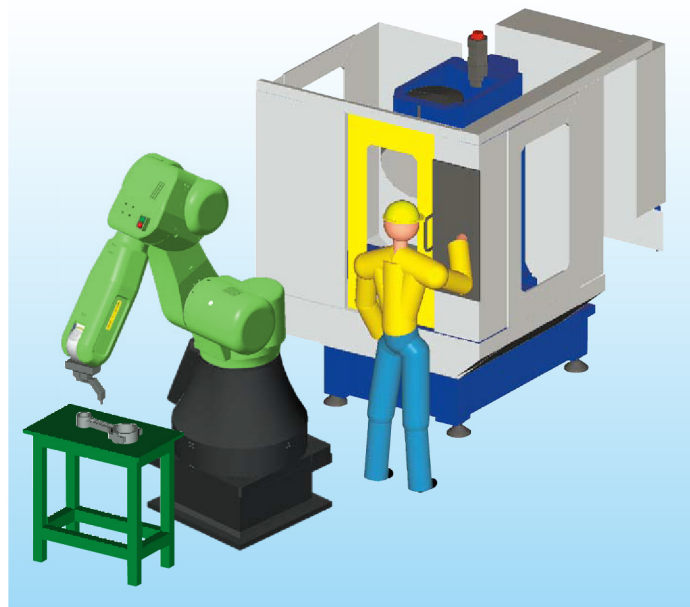
## 智能化和高可靠性

- 可利用*i*RVision(内置视觉)等各种最新的智能化功能。
- 采用与以往的机器人相同的高可靠性设计，用户可放心使用。

## 应用实例

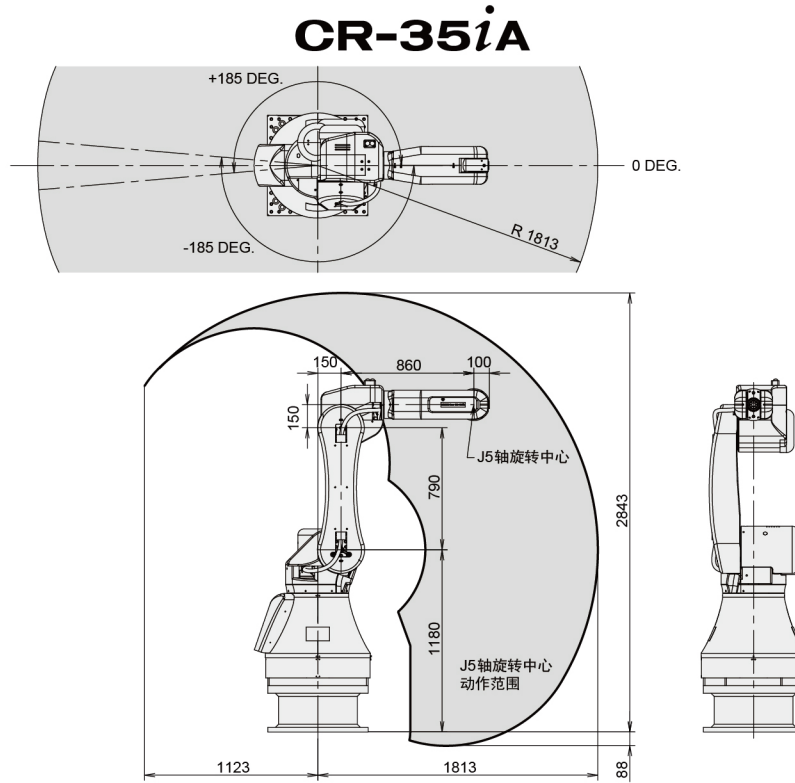


向汽车组装轮胎



向机床搬运工件

## 动作范围



## 规格

機種		CR-35iA
机构		多关节型机器人
控制轴数		6轴 (J1, J2, J3, J4, J5, J6)
可达半径		1813 mm
安装方式		地面安装
动作范围	J1 轴旋转	340°/ 370° (选项) 5.93 rad/6.46 rad(选项)
	J2 轴旋转	165° 2.88 rad
	J3 轴旋转	312° 5.45 rad
	J4 轴手腕旋转	400° 6.98 rad
	J5 轴手腕摆动	220° 3.84 rad
	J6 轴手腕旋转	900° 15.71 rad
手腕部可搬运质量		35kg
J3 外壳上可搬运质量		2kg
最高速度 注释1)		250 mm/s (最大750 mm/s, 注释2)
手腕允许负载 转矩	J4 轴	110 N·m
	J5 轴	110 N·m
	J6 轴	60 N·m
手腕允许负载 转动惯量	J4 轴	4.00 kg·m <sup>2</sup>
	J5 轴	4.00 kg·m <sup>2</sup>
	J6 轴	1.50 kg·m <sup>2</sup>
驱动方式		使用AC伺服电机进行电气伺服驱动
重复定位精度 注释3)		±0.03mm
机器人质量 注释4)		990 kg
安装条件		环境温度 : 0~45°C 环境湿度 : 通常在 75 % RH以下 (无结露现象) 短期在 95 % RH以下 (1个月之内) 振动加速度 : 4.9m/s <sup>2</sup> (0.5G) 以下

注释 1) 短距离移动时, 有可能达不到最高速度。

注释 2) 利用安全传感器 (分离式) 进行区域监视时。

注释 3) 遵从ISO 9283 《工业机器人 性能规范及其试验方法》的测量结果。

注释 4) 不包含控制装置质量。

# FANUC

上海发那科机器人有限公司

SHANGHAI-FANUC Robotics CO.,LTD.

上海市宝山区富联路1500号 No.1500 Fulian Road, BaoShan District, Shanghai

电话: 021-50327700

Tel: 021-50327700

传真: 021-50327711

Fax: 021-50327711

邮编: 201906

Zip: 201906

E-Mail: [sfr@shanghai-fanuc.com.cn](mailto:sfr@shanghai-fanuc.com.cn) [Http://www.shanghai-fanuc.com.cn](http://www.shanghai-fanuc.com.cn)

© Copyright 2018. 1 SHANGHAI-FANUC Robotics CO.,LTD.

